

バーチャル・ エレクトロニクス・ラボ: PythonとADLM2000による オシロスコープの開発

著者: Christian Jason Garcia、ソフトウェア・システム・エンジニア Arnie Mae Baes、ソフトウェア・システム・エンジニア

概要

本稿のテーマであるバーチャル・エレクトロニクス・ラボとは、 ソフトウェアをベースとする一連の計測器のことです。エレク トロニクス用の各種実験装置をソフトウェア・アプリケーショ ンとして実装し、実験室と同様の環境を構築することが目標 です。この環境を利用することで、エレクトロニクスに関する 様々な実験を行うことができます。必要な機材をすべてそろえ た完全な実験室を用意するのには、多大な費用がかかります。 また、その管理には大きな労力が必要になります。エレクトロ ニクス向けの実験室に求められるすべての機能がポケットに収 まっている状況を想像してみてください。その可能性は無限大 であることがわかるでしょう。

本稿では、アクティブ・ラーニング・モジュール [ADALM2000]を使用して、自分専用のバーチャルな実験用 装置を開発する方法について説明します。ソフトウェアの開発 に使用するプログラミング言語としては、シンプルかつオー プンソースであることからPythonを選択することにします。 PythonとADALM2000を組み合わせれば、様々な機能を提 供するバーチャルな実験用装置を開発することができます。 例えば、オシロスコープ、信号発生器、デジタル・マルチメー タなどの機能を実現することが可能です。なかでも、本稿で は、オシロスコープの機能に焦点を絞ることにします。オシロ スコープは、実際の実験室で使用される最も基本的な計測器で す。そのため、最初に開発するバーチャルな実験用装置として は最適なものだと言えるでしょう。

はじめに

計測器の業界は、急速かつ着実に仮想化の方向へと移行しています。すなわち、ソフトウェアをベースとし、PC上で稼働する計測器が提供されるようになっているのです。つまり、測定や制御の対象となるデバイスを接続するために使用する専用のハード



VISIT ANALOG.COM/JP

ウェアは、可能な限り最小限に抑えられるようになってきていま す。通常、ハードウェアはプラグイン式のボードに対応するよう になっており、信号を直接デジタル化したり、スタンドアロンの 計測器を制御したりするために使われます。バーチャルな計測器 は、柔軟性、モジュール性、可搬性に優れています。

アナログ・デバイセズは、お客様が直面するあらゆる状況を想定 して多種多様な電子モジュールを提供しています。ADALM2000 もその1つの例です。これを利用すれば、技術者/開発者は、特 定のニーズに応じて自分専用のバーチャル・エレクトロニクス・ ラボを構築することができます。その開発作業の鍵を握るものが libm2kというライブラリです。これを利用すれば、C++やC#、 Pythonによって、ADALM2000を制御するためのソフトウェ ア・アプリケーションを容易に開発することができます。

オシロスコープとは何か?

オシロスコープは、エレクトロニクスの分野では欠かせない計測 器です(図1)。一般的な回路、複雑な回路を対象として信号を解 析する際に、多大な価値をもたらします。特に、最近のオシロス コープは、コンピュータとの接続機能も備えています。つまり、 オシロスコープで取得した信号をデジタル・データとして保存し、 後でPC上で解析を実施することができるということです。



図1. オシロスコープの外観

オシロスコープは、アナログ/デジタルの信号波形を対象とし、 時間軸で見た電圧の遷移や特性を表示するために使用されます。 フロント・パネルに設けられた各種のボタンやつまみを使用し、 アンプのトリガ、掃引時間、表示の設定を行うことで、より見や すい形で信号波形が表示されるよう調整することができます。

オシロスコープを使用すれば、特定の期間にわたる信号の挙動を 把握することができます。このような機能は、一般的な回路の解 析を行う上で不可欠です。また、各種回路の機能を検証する際に も役立ちます。つまり、エレクトロニクスを扱う実験室において、 オシロスコープは不可欠な存在だと言えます。また、技術者が自 身のニーズに応じてオシロスコープをカスタマイズできるように すれば、特定の電子回路の解析能力をより高めることができます。

ADALM2000とは何か?

ADALM2000はアクティブ・ラーニング・モジュールというカ テゴリの製品であり、多彩な機能を提供します。デジタル・オシ ロスコープ、ファンクション・ジェネレータ、ロジック・アナラ イザ、電圧計、スペクトラム・アナライザ、デジタル・バス・ア ナライザの機能に加え、2つのプログラマブル電源を備えていま す。ADALM2000は、ソフトウェア・パッケージ「Scopy」を 使うことで容易に操作できます。学生や初級レベルの技術者であ れば、この使い方が適しているでしょう。一方、ある程度のスキ ルを有するアプリケーション開発者であれば、libm2kライブラ リを利用することで、独自のアプリケーション・インターフェー スを開発することができます。また、ファームウェア開発者向け には、ADALM2000で直接実行できるカスタム・ソフトウェア やHDL(Hardware Description Language)コードを開発する ためのオプションが提供されています。

開発に向けた事前の準備

まずは、開発作業を行うために事前に準備すべき事柄について説明します。

PythonとPyCharmのインストール

Pythonは、強力かつ習得が容易なオープンソースのプログラミング言語(プログラムの開発/実行環境)です。必要なソフトウェアは、Pythonの公式サイトからダウンロードすることができます。どのバージョンを使うべきかよくわからない場合には、Python 3.7を選択してください。

Pythonのプログラムは、統合開発環境(IDE: Integrated Development Environment)を使わなくても開発できます。 ただ、ここではライブラリのダウンロードやデバッグの手間を 省くために、IDEとしてPyCharmを使用することにします。 PyCharmは、開発者にとって必須の様々なツールを提供してく れます。Pythonによるプログラム開発で最もよく使われている IDEだと言えるでしょう。JetBrainsの公式サイトからPyCharm (Community版)の最新バージョンをダウンロードしてください。

使用するライブラリ

Pythonのライブラリには、特定のアプリケーションで使用で きるメソッドや関数が用意されています。本稿では、libm2k、 matplotlib、NumPyを使用することにします。

libm2kの概要

Pythonを使用してADALM2000とのインターフェースを開発す る場合には、libm2kライブラリをインストールします。libm2k は、Python、C#、MATLAB[®]、LabVIEW[®]とのバインディング が可能なC++のライブラリです。これをインストールすれば、 以下に示す機能モジュールを利用できます。

- AnalogIn:オシロスコープまたは電圧計用のモジュールです。
 本稿では、主にこのモジュールの機能を利用します。
- AnalogOut:信号発生器用のモジュールです。
- Digital:ロジック・アナライザまたはパターン・ジェネレータ
 用のモジュールです。
- ▶ PowerSupply: 定電圧ジェネレータ用のモジュールです。
- ▶ DMM:デジタル・マルチメータ用のモジュールです。

詳細については、libm2kのWikiページをご覧ください。

Libm2kのインストール

libm2kは、以下のステップに従うことでインストールすること ができます。

- リリースのページにアクセスします。
 - 最新の実行可能バージョンをダウンロードします。例えば、 Libm2k-0.4.0-Windows-Setup.exe を選択するといった 具合です。
- ダウンロードしたファイルを実行します。「Setup」ウィンドウに「Select Additional Tasks」が表示されたら、「Install libm2k Python bindings」を必ず選択してください(図 2)。
- インストール作業を終了します。以上の操作により、libm2k
 が Python のデフォルトの環境にインストールされます。



図 2. libm2kの インストール用ウィンドウ

matplotlibの概要

本稿では、オシロスコープの画面を作成するためにmatplotlibラ イブラリを使用します。このライブラリは、Pythonで視覚化用 の機能をカスタマイズしたい場合に便利なので、広く利用されて います。詳細については、matplotlibのウェブサイトをご覧くだ さい。

NumPyの概要

シンプルなオシロスコープであっても、各種の機能を実現するためには多くの数学的な計算が必要になります。NumPyライブラリは、複雑な計算を実現するためのシンプルな関数を提供してくれます。詳細については、NumPyのウェブサイトをご覧ください。

matplotlibとNumPyのインストール

matplotlibとNumPyをインストールする際には、PyCharm上 で以下の操作を行います。

- ▶ [File] → [Settings] → [Project Interpreter] を順に選択 します。
- ▶ 「Settings」ウィンドウの右側にある「+」アイコンをクリック します。
- 「Available Packages」ウィンドウが表示されるので、検索ボックスを使って matplotlib と NumPy を検索します。
- インストールするバージョンを指定します(最新のバージョン を選択してください)。
- ▶ [Install Package」ボタンをクリックします。

Qr matplotlib				×
natplotlib	Ø	Description		
natplotlib-backend-qtquick				
natplotlib-chord-diagram		Python plotting package		
natplotlib-colorbar		Version		
natplotlib-doc-zh		3.4.2		
natplotlib-helper		Author		
natplotlib-helpers		John D. Hunter, Michael Droettboom		
natplotlib-hep				
natplotlib-inline		mailto:matplotilb-users@python.org		
natplotlib-label-lines		nups.//natpioub.or	9	
natplotlib-pdf		Specify version	3.4.2	
natplotlib-pgfutils		Ontions		
antalath anlahar		opuons		

図3. ライブラリのパッケージのインストール。 PyCharm上で実行します。

ハードウェアのセットアップ

コーディングを始める前に、各種ハードウェアのセットアップを 実施します。本稿では、以下に示すハードウェアを使用します。

- 信号源(可能であれば信号発生器を用意)
- ADALM2000
- ▶ プローブとクリップ

信号発生器を使用できる場合、図4、表1に示すように、プローブまたはクリップを使用してADALM2000をチャンネル1 (Ch1) とチャンネル2 (Ch2) に接続します。 他の信号源を使用する場合にも同様に構成します。最後に、USB ポートを使ってADALM2000をPCに接続します。



図 4. 信号発生器と ADALM2000のセットアップ

表1. 各端子の接続先

信号発生器	ADALM2000
Ch1のプラス側ワイヤ (+)	1+
Ch1のグラウンド	1-
Ch2のプラス側ワイヤ (+)	2+
Ch2のグラウンド	2-

シンプルなバーチャル・オシロスコープ

ここからは、プログラムの詳細についてコード・ブロックごとに 解説していきます。また、コードによる処理の内容や、そのコー ドが必要な理由についての説明も加えます。その上で、基本的な コードを修正することで、個々のニーズに応じた最適な機能を追 加することが可能であることを示します。

まず、バーチャル・オシロスコープの開発に使用する3つのライ ブラリ (libm2k、matplotlib、NumPy) をインポートします。

import libm2k import matplotlib.pyplot as plt import numpy as np

PCに接続された各ADALM2000は、一意的な識別子としてURI (Uniform Resource Identifier)を使用します。それにより、他 のデバイスと区別されます。以下に示すコード・ブロックは、 ADALM2000がPCに接続されていることを確認するためのもの です。

Detect ADALM2000 device connected to PC

uri = libm2k.getAllContexts() if uri == ():

print("No ADALM2000 found. Please replug ADALM2000 device.") exit(1) else:

print("Successfully connected to ADALM2000.")

PCに接続されたADALM2000が存在しない場合、上記のプログラムによって自動的に処理が終了します。

以下のコードにより、検出されたURIを使用して、ADALM2000 に対する接続が実現されます。

Connect to ADALM2000 with the detected uri adalm2000_dev = libm2k.m2k0pen(uri[0])

複数のデバイスが接続されている場合、最初に検出された ADALM2000のURIには**uri[0]**が対応することになります。 続いて、以下のコードによってA/Dコンバータ(ADC)とD/A コンバータ(DAC)のキャリブレーションを実行します。

Run the calibration for ADC and DAC adalm2000_dev.calibrateADC() adalm2000_dev.calibrateDAC()

キャリブレーションは、正確な測定値を確実に取得するために必 要な重要なステップです。

続いて、サンプル・レートと期間を設定します。使用可能なサン プル・レートは、1kHz、10kHz、100kHz、1MHz、10MHz、 100MHzのうちいずれかです。サンプル・レートとは、サンプリ ングを行う周期のことです。それによって、1秒間に取得される サンプル(測定値を表すデジタル・データ)の数が決まります。 一方、期間とは、サンプルの取得処理の対象となる時間のことで す。例えば、サンプル・レートを1000、期間を3に設定すると、 1秒あたり1000個のサンプルを3秒間にわたって取得すること になります。その結果、計3000個のサンプルが取得されます(以 下参照)。

Set the sample rate and time duration sample_rate = 1000 # Hz or sample/sec duration = 3 # seconds (time duration of our data)

次に、チャンネル1の状態をイネーブルに設定します。また、同 チャンネルをオシロスコープのアナログ入力として設定します (以下参照)。

Enable and setup channel 1 as analog input for our oscilloscope ocsi = adalm2000_dev.getAnalogIn() ocsi.setSampleRate(sample_rate) # Channel 1 ocsi.enableChannel(libm2k.ANALOG_IN_CHANNEL_1, True) ocsi.enableChannel(libm2k.ANALOG_IN_CHANNEL_1, -10, 10) # range of voltage (from -10 to 10)

続いて、以下のコードを記述します。

x-axis data
time_x = np.linspace(0, duration, (duration * sample_rate))
y-axis data
data_y = ocsi.getSamples(duration * sample_rate)

このコードでは、等間隔のサンプルの数列を作成するために、 NumPyのLinspace関数を使用しています。それにより、X軸(時 間軸)のデータの数列が生成されます。同関数の第1引数と第2 引数は、それぞれ数列の開始値と終了値を表しています。第3引 数は、開始値と終了値の間に生成されるサンプルの数を表します。

この例では、開始値として0、終了値としては、上で期間として 設定した値である3を指定しています。サンプルの数については、 duration (期間) とsample_rate (サンプル・レート)の積を 求める式を指定しています。それにより、必要なすべてのサン プルの数である3000が設定されることになります。また、この 3000個のサンプルは、0から3までの間に均等に存在すること になります。それらを、time_xに数列として格納します。

data_yには、ADALM2000を使用して収集したサンプルが格納 されます。チャンネル1のサンプルはdata_y[0]、チャンネル2 のサンプルはdata_y[1]に格納されることになります。信号の正 確な周波数を表示するためには、time_xに格納したのと同じ数 のサンプルを使用する必要があります。 次に、操作の対象となる図を作成します。それにはplt.subplots 関数を使用します。同関数は、figureオブジェクト(figに格納) とaxesオブジェクト(axに格納)を返します。これらを使用し てプロット全体をカスタマイズします。例えば、波形の視覚化に 役立つグリッドを追加することができます。また、軸のラベルと Y軸の上限値/下限値を追加することも可能です。ここでは、プ ロットに関する詳細を以下のように設定します。

Create the figure that we will manipulate
fig, ax = pit.subplots()
plt.plot(time_x, data_y[0])
ax.grid()
ax.set_xlabel("Time (s)")
ax.set_ylim([-4, 4])
ax.set_ylabel("Voltage")

グラフの表示は、以下のコードによって実現します。

plt.show()

また、プログラムの最後の処理として、以下のコードによりコン テキストを破棄します。

libm2k.contextClose(adalm2000_dev)

このプログラムを実行すると、図5に示すような結果が表示され るはずです。



図5. プログラムの実行結果(その1)。1つのチャンネルから 出力された正弦波が表示されています。これは1つの信号発生器から 出力された10Hz、2V p-pの正弦波に相当します。

2チャンネルのバーチャル・オシロスコープ

続いては、上で作成したコードに対して更にコードを追加し、 2チャンネルのバーチャル・オシロスコープを構築します。チャ ンネルをもう1つ追加するために、まずocsi.enableChannel とocsi.setRangeの行をコピーします。そして、第1引数を libm2k.ANALOG_IN_CHANNEL_1からlibm2k.ANALOG_IN_ CHANNEL_2に変更します(以下参照)。

Enable and setup channel 1 and 2 as analog input for our oscilloscope ocsi = adalm2000_dev.getAnalogIn() ocsi.setSampleRate(sample_rate)

Channel 1 ocsi.enableChannel(libm2k.ANALOG_IN_CHANNEL_1, True)

ocsi.setRange(libm2k.ANALOG_IN_CHANNEL_1, -10, 10) # range of voltage (from -10 to 10) # Channel 2

ocsi.enableChannel(libm2k.ANALOG_IN_CHANNEL_2, True)

ocsi.setRange(libm2k.ANALOG_IN_CHANNEL_2, -10, 10) # range of voltage (from -10 to 10)

これにより、チャンネル2のプロットを追加した状態でグラフが 生成されます。つまり、配列data_y[1]に格納されたデータがプ ロットされるということです。また、2つのプロットの色をカス タマイズし、それぞれを区別しやすくすることも可能です。以下 のコードでは、チャンネル1にlightcoral(赤色)、チャンネル2 にsteelblue(青色)を設定しています。

Create the figure that we will manipulate fig.ax = plt.subplots() plt.plot(time_x, data_y[0], color='lightcoral') # channel 1 plot plt.plot(time_x, data_y[1], color='steelblue') # channel 2 plot ax.grid() ax.set_xlabel("Time (s)") ax.set_ylim([-4, 4]) ax.set_yliabel("Voltage")

実際にプログラムを実行すると、図6のような結果が表示される はずです。



図6. プログラムの実行結果(その2)。2つのチャンネルから 出力された正弦波が表示されています。それぞれ、チャンネル1の 信号発生器から出力された10Hz、2V p-pの正弦波、チャンネル2の 信号発生器から出力された5Hz、3V p-pの正弦波に相当します。

バーチャル・オシロスコープに対する機能の追加

続いては、追加の機能を実装することで、よりインタラクティブ なバーチャル・オシロスコープを実現します。matplotlibには、 様々なウィジェットが用意されています。ここでは上で作成した コードに対し、テキスト・ラベルとスライダのウィジェットを追 加してみます。

まず、以下のようなコードにより、matplotlibのスライダをイン ポートします。

import libm2k import matplotlib.pyplot as plt import numpy as np from matplotlib.widgets import Slider

また、次のコードによって、時間とデータの配列をNumPyの配列に変換します。この配列は、後ほど示すコードで使用します。

x-axis data
time_x = np.linspace(0, duration, (duration * sample_rate))
y-axis data
data_y = ocsi.getSamples(duration * sample_rate)

Convert to numpy arrays
data_y_np1 = np.array(data_y[0]) # data from ch1
data_y_np2 = np.array(data_y[1]) # data from ch2
time_x_np = np.array(time_x) # time data for x axis

取得したデータを使って計算を行い、それぞれの波形の特性を表 す値を抽出してみましょう。以下に示すコードでは、取得した両 チャンネルのデータを基にV_{pp}、V_{ave}、V_{ms}を算出しています。

Compute for Vpp, Vave, and Vrms

v_pp_1 = abs(np.min(data_y_np1)) + abs(np.max(data_y_np1)) v_ave_1 = v_pp_1 / np.pi v_rms_1 = v_pp_1 / (2 * np.sqrt(2))

v_pp_2 = abs(np.min(data_y_np2)) + abs(np.max(data_y_np2)) v_ave_2 = v_pp_2 / np.pi v_rms_2 = v_pp_2 / (2 * np.sqrt(2))

このコードでは、 V_{pp} を計算するために、data_yというNumPy の配列に格納されたデータの最大値と最小値の絶対値を加算し ています。また、 V_{ave} の計算は、 V_{pp} の値を π で割るだけです。 V_{rms} は、 V_{pp} を2× $\sqrt{2}$ で割ることによって算出します。

以下のコードは、前のセクションで示したものと同様です。

Create the figure and the waveforms that we will manipulate fig, ax = plt.subplots() wave1, = plt.plot(time_x_np, data_y_np1, color='lightcoral') # channel 1 plot wave2, = plt.plot(time_x_np, data_y_np2, color='steelblue') # channel 2 plot ax.grid() ax.set_xlabel("Time (s)") ax.set_ylabel("Toltage")

前のコードとの違いは、プロットの処理において、元の配列の代わりにNumPyの配列を使用していることです。また、波形のオブジェクトを作成している点も異なります。これらのオブジェクトは後ほど使用します。

続いて、V_{pp}、V_{ave}、V_{rms}の算出結果をグラフ中に表示する処理 を追加します。それには、matplotlibのテキスト・ラベル・ウィ ジェットを使用します(以下参照)。

Make a text label at the top of graph to show the computed Vpp, Vave and Vrms label_ch1 = "Channel 1: Vpp = {:.2f} Vave = {:.2f} Vrms = {:.2f}".format(v_pp_1, v_ave_1, v_rms_1) label_ch2 = "\nChannel 2: Vpp = {:.2f} Vvms = {:.2f} Vrms = {:.2f}".format(v_pp_2, v_ave_2, v_rms_2) fin_label = label_ch1 + label_ch2 pit.text(0.2, 3, fin_label, style='italic', bbox={'facecolor': 'paleturquoise', 'alpha': 0.5, 'pad': 5})

このコードでは、文字列のラベルとしてlabel_ch1、label_ch2 を作成し、2つの文字列を連結することで最終的なラベルであ るfin_labelを作成しています。テキスト・ラベルの作成は、plt. textによって行います。第1引数と第2引数である0.2と3は、 テキストを配置する位置(X座標とY座標)を表します。第3引 数は、表示する文字列です。第4引数と第5引数は、それぞれテ キストとボックスのスタイルを表します。

次に、以下のコードによってオフセット・スライダを作成します。

Adjust plot position so we can place the slider plt.subplots_adjust(left=0.2)

Make a vertically oriented slider to control the offset ax_offset = plt.axes([0.05, 0.2, 0.0225, 0.63], facecolor='lemonchiffon') offset_slider = Slider(ax=ax_offset, label='0ffset', valmin=-2, valmax=2, valinit=0, orientation='vertical'')

このスライダの目的は、波形の基準レベルを調整することです。 メインのプロットの左側を調整し、スライダを配置するためのス ペースを確保します。plt.axesによって、スライダの大きさ、位 置、フェイス・カラーを定義しています。また、Slider 関数を使 用して、特定のプロパティを備えたオフセット・スライダのオブ ジェクトを作成しています。 続いて、以下のコードを記述します。

The function to be called anytime a slider's value changes def update_offset(val): wave1.set_ydata(data_y_np1+ offset_slider.val) wave2.set_ydata(data_y_np2+ offset_slider.val) fig.canvas.draw_idle()

Register the update_offset function with each slider
offset_slider.on_changed(update_offset)

このコードでは、update_offsetという関数を定義しています。 また、同関数をoffset_sliderオブジェクトに登録しています。同 関数は、スライダの値が変更されるたびに波形にオフセットを加 えます。

作成したコードを実行すると、図7のような結果が表示されるは ずです。





ここで、スライダを使用してオフセットの値を変更してみてくだ さい。波形がリアルタイムに上下することがわかるはずです(図 8)。



図8.オフセット・スライダ(左)を調整した結果。 両正弦波のオフセットの値が変更され、波形が上側に移動しています。

まとめ

本稿では、まずバーチャル・エレクトロニクス・ラボを作成する ことによって得られる利便性について説明しました。その上で、 ADALM2000とPythonを使用してバーチャル・オシロスコー プを開発する方法を紹介しました。ソフトウェアに関する要件や ハードウェアのセットアップ、具体的なコーディングの方法を理 解していただけたはずです。

参考資料

[ADALM2000 Overview (ADALM2000の概要)] Analog Devices、2021年3月

Chandan Bhunia、Saikat Giri、Samrat Kar、Sudarshan Haldar 「A Low-Cost PC-Based Virtual Oscilloscope (PC をベースとする低コストのバーチャル・オシロスコープ)」IEEE Transactions on Education、Vol. 47、No. 2、2004年5月

[Limb2k Examples: analog.py. (limb2kのサンプル: analog. py.)] Analog Devices

Amelia Tegen、Jeremy Wright [Oscilloscopes: The Digital Alternative: The Digital Scope's Capability in Measurement, Transient Capture, and Data Storage Is a Significant Improvement Over its Analog Counterpart(オシロスコープ: デジタルによる代替品:デジタル・オシロスコープの計測/過渡 現象の捕捉/データ保存の機能はアナログ・オシロスコープをは るかに凌駕)] IEEE Potentials、Vol. 2、1983年

[What Is libm2k? (libm2kとは何か?)] Analog Devices Wiki、2021年4月

著者について

Arnie Mae Baes (arniemae.baes@analog.com) は、ア ナログ・デバイセズのソフトウェア・システム・エンジニア です。2019年にファームウェア・エンジニアとして入社し ました。同年は、GUIとファームウェアの開発を中心に担 当。2020年12月にコンスーマ・ソフトウェア・エンジニア リング・グループに加わりました。現在はファームウェア のテスト開発に注力しています。バタンガス州立大学で電 子工学の学士号を取得しています。

Christian Jason Garcia (christian.garcia@analog. com) は、アナログ・デバイセズ(フィリピン ゼネラ ル・トリアス)のファームウェア検証エンジニアです。 2018年11月に入社しました。eモビリティ・グループで、 SmartMeshネットワーク向けソフトウェアのテストとシス テム検証を担当。聖トマス大学で電子/通信工学の学士号 を取得しています。

EngineerZone[®] オンライン・サポート・コミュニティ

アナログ・デバイセズのオンライン・サポート・コミュ ニティに参加すれば、各種の分野を専門とする技術者と の連携を図ることができます。難易度の高い設計上の問 題について問い合わせを行ったり、FAQを参照したり、 ディスカッションに参加したりすることが可能です。



SUPPORT COMMUNITY

Visit ez.analog.com

*英語版技術記事はこちらよりご覧いただけます。



アナログ・デバイセズ株式会社

お住いの地域の本社、販売代理店などの情報は、analog. com/jp/contact をご覧ください。

オンラインサポートコミュニティEngineerZoneでは、アナ ログ・デバイセズのエキスパートへの質問、FAQの閲覧がで きます。 ©2022 Analog Devices, Inc. All rights reserved. 本紙記載の商標および登録商標は、各社の所有に属します。 Ahead of What's Possibleはアナログ・デバイセズの商標です。 VISIT ANALOG.COM/JP